(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-103571 (43)公開日 平成8年(1996)4月23日

(51) Int.Cl.⁶ 織別記号 庁内整理番号 FΙ 技術表示箇所 A 6 3 H 27/133 D

Α

審査請求 有 請求項の数2 FD (全 5 頁)

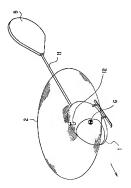
(21)出廣番号 特爾平6-264643 (71)出瀬人 390024822 京商株式会社 (22)出顧日 平成6年(1994)10月4日 東京都千代田区平河町1丁目9番3号 (72)発明者 浅井 伸一 神奈川県厚木市船子長ケ町153 京商株式 会社内 (74)代理人 弁理士 旦 範之 (外2名)

(54) 【発明の名称】 テールロータ不要のヘリコプター玩具

(57)【要約】

【目的】 テールロータを無くしても飛行性能に影響が ないと共に、無線のチャンネル数が減ることにより製品 のコスト低減が図れ、かつ、操作性が簡単となり初心者 でも遊技することができるものである。

【様成】 機体1の後端に、飛行時におけるメインロー タ2の回転によって機体に発生する反トルクを打ち消す 方向に揚力を発生させる尾翼5を取付けたテールロータ 不要のヘリコブター玩具である。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 機体の後端に、飛行時におけるメインロ 一々の回転によって機体に発生する反トルクを打ち消す 方向に揚力を発生させる尾翼を取付けたことを特徴とす るテールロータ不要のヘリコプター玩具。

【請求項2】 前記尾翼は円盤状に形成され、片面に湾 曲した凹部を形成して、この凹部によって前記反トルク を打ち消す揚力を発生するようにしたことを特徴とする 請求項1記載のテールロータ不要のヘリコブター玩具。

【発明の詳細な説明】

[00011

【産業上の利用分野】本発明はテールロータを無くし、 無線機による制御チャンネルの数を少なくして遊技可能 としたヘリコプター玩具に関する。

[00002]

【従来の技術】従来におけるヘリコブター玩具を図6の 斜視図と共に説明する。1は機体、2は該機体内に組み 込まれたモータあるいは発動機によって回転するメイン ロータにして、無線機よりの信号によって回転速度とビ ッチ角を制御して機体1の上下動を制御し、また、メイ 20 ンロータの回転面を機体1の前後方向に傾斜させるエレ ベーターを制御して機体1の前後の傾きを制御し、さら に、メインロータの回転面を機体1の左右方向に傾斜さ せるエルロンを制御して機体1の左右の傾きを制御して

【000313は尾翼、4はテールロータにして、前記 機体1の胴体パイプ11の後端に取付られている。そし て、テールロータ4はメインロータ2が矢印aの方向に 回転すると、機体に対して矢印bの方向に反トルクが発 向にトルクが発生するように作用するもので、無線機よ りの信号によって機体1の左右方向への旋回時に角度調 整を行い、また、メインロータ2の回転速度に応じてビ ッチ角を調整していた。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】ところで、前記した従 来のヘリコブター玩具にあっては、前記した如くメイン ロータ及びテールロータの回転速度とエレベーターおよ びエルロンの制御と、テールロータのビッチ角度調整と する無線機が必要となるため、無線機本体が高価になる と共にそれに付随するサーボ機構等の付属品も増えて、 全体としてのコストが高くなるといった問題があり、さ らに、操縦が面倒で初心者には不向きであるといった間 題があった。

【0005】本発明は前記した問題点を解決せんとする もので、その目的とするところは、テールロータを無く しても飛行性能に影響がないと共に、無線のチャンネル 数が減ることにより製品のコスト低減が図れ、かつ、操 作性が簡単となり初心者でも遊技することができるテー 50 らの気流を受けることとなり、方向安定を保つこととな

2 ルロータ不要のヘリコブター玩具を提供せんとするにあ る。

1000061

【課題を解決するための手段】 本発明のテールロータ不 要のヘリコプター玩具は、前記した目的を達成せんとす るもので、その手段は、機体の後端に、飛行時における メインロータの回転によって機体に発生する反トルクを 打ち消す方向に揚力を発生させる尾翼を取付けたもので あり、この尾翼は円盤状に形成され、片面に湾曲した凹 10 部を形成して、この凹部によって前記反トルクを打ち消 す揚力を発生するようにした。

[00071

【作用】前記した如く構成した本発明のテールロータ不 要のヘリコブター玩具は 国際はメインロータの回転方 向に対して湾曲状の凹部となっているので、尾翼の前記 凹部とは反対面に揚力が発生し、これがロータの反トル クを相殺することになるので、機体がメインロータの同 転による反力によって回転することがない。

100081

【実施例】以下、本発明に係るテールロータ不要のヘリ コブター玩具の一実施例を図1~図5と共に説明する。 なお、前記した従来例と同一符号は同一部材を示し、説 明は省略する。本発明にあっては、テールロータ4に代 えてお碗状の尾翼5を胴体バイブ11に取付たものであ

【0009】すなわち、尾翼5は図2、図3に示す如 く、一部が先細り51となった円盤状に形成され、片面 が湾曲状の凹部52が形成された形状となっている。そ して、先細り51には胴体パイプ11が挿通される切り 生するので、この反トルクを打ち消すために矢印cの方 30 込み51 a と 2 つの小孔5 1 b が形成されると共に凹部 52の略中央には小孔52aが形成されている。

> 【0010】次に、この尾翼5を胴体バイブ11に取付 る手段について説明するに、胴体バイブ11の略中間部 に対して2分割された留め具6を仮止めし、次いで、屋 翼5の切り込み51 a に胴体バイブ11を挿入すると共 に、2つの小孔51hからネジ7を抽通して前記留め具 6にネジ止めする。

【0011】さらに、胴体バイブ11の後端に尾翼5の 略中央部に形成された小孔52gの部分にスペーサ8を メインロータ2のビッチ角の制御の計5チャンネルを有 40 介在した状態で、小孔52aからネジ7を挿通して胴体 バイブ11のネジ孔11aにネジ止めして固定すること により、胴体バイブ11に対して尾翼5を固定できる。 なお、9はワッシャである。

> 【0012】このように構成した本発明のテールロータ を無くしたヘリコブター玩具の動作を図4、図5と共に ついて説明する。ヘリコプターにあっては、重心Gが機 体1のマスト12よりも前方に位置するため、機体1は 前傾しメインロータ2の回転面も傾く。その結果、機体 1は常に前進しようとするため、尾翼5には常に前方か

る。

【0013】さらに、尾翼5はメインロータ2の回転方 向aに対して流曲状の凹部52となっているので、尾翼 5の前記凹部52とは反対面に揚力dが発生し、これが ロータの反トルクbを相殺することとなる。この揚力d によってテールロータがなくとも機体1がメインロータ 2の回転による反力で回転するようなことはない。

3

【0014】従って、本実施例にあっては、テールロー タ及びメインロータのピッチ調整と回転速度を制御する ための無線の3チャンネルが不要となるので、2チャン 10 の実施例を示す斜視図である。 ネルの固定翼機と略同様な操作で操縦が可能となるの で、操作が簡単となり初心者でもヘリコプターを飛行さ せることができる。

【0015】なお 様体が停止している時には 前記屋 図5に協力が発生しないので、離陸時には遊技者がヘリ コプターを手に持って押し出すようにして飛行させなけ ればならないが、着陸時には滑走して着地することがで きる。

[0016]

【発明の効果】本発明は前記したように、機体のテール 20 2 ロータを取付ける部分にメインロータの回転時に発生す る反トルクを打ち消す方向に揚力を発生する尾翼を取付*

* け、機体の回転を防止するようにしたので、従来のよう なテールロータを制御するための無線における2 チャン

ネルを無くすことができ、従って、機体および無線機の 簡略化と部品の低減によるコストの低下が図れると共 に、操縦が固定翼機と略同じ操作となるので、操縦が簡 易化して初心者でも飛行させることができる等の効果を 有するものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のテールロータ不要のヘリコブター玩具

【図2】要部の尾翼を取付ける状態を示す斜視図であ

【図3】Aは同上のA-A線断面図、BはB-B線断面 図である。

【図4】飛行動作を示す上面図である。

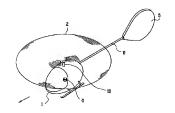
【図5】同上の側面図である。

【図6】従来例のヘリコブター玩具の斜視図である。 【符号の説明】

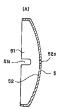
機体

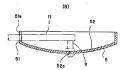
- メインロータ
- 5 尾翼
- 1.1 胴体パイプ

[図1]

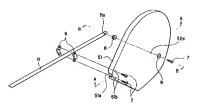




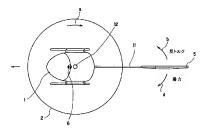




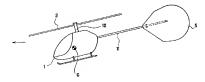




【図4】



[図5]



【図6】

